

Musterlösung zu Blatt 3

Gewöhnliche Differentialgleichungen, Sommersemester 2008

9 Die Differentialgleichung

$$\dot{x} = \frac{(2t + x - 3)^2}{(2t + 4)^2}$$

lässt sich mit der Transformation von 2.13 c) in eine homogene Differentialgleichung umformen. Das zugehörige lineare Gleichungssystem

$$\begin{aligned} 2t + x &= 3 \\ 2t &= -4 \end{aligned}$$

hat die eindeutig bestimmte Lösung $t_0 = -2$, $x_0 = 7$, und mit $\tau := t + 2$, $\xi := x - 7$ ergibt sich die Differentialgleichung

$$\frac{d\xi}{d\tau} = \left(1 + \frac{1}{2} \cdot \frac{\xi}{\tau}\right)^2.$$

Nach 2.13 b) lässt sich die homogene Differentialgleichung mit der Substitution $u(\tau) := \frac{\xi(\tau)}{\tau}$ in

$$\frac{du}{d\tau} = \frac{1}{\tau} \left(1 + \frac{u^2}{4}\right)$$

transformieren. Die Lösungen dieser Differentialgleichung mit getrennten Variablen ergeben sich aus

$$\int \frac{du}{1 + \left(\frac{u}{2}\right)^2} = \int \frac{d\tau}{\tau} \Leftrightarrow 2 \arctan \frac{u}{2} = \log |\tau| + \tilde{C}$$

als

$$u(\tau) = 2 \tan \left(\log \sqrt{|\tau|} + C \right)$$

mit $C \in \mathbb{R}$. Rücksubstitution ergibt schließlich:

$$x(t) = 2(t + 2) \tan \left(\log \sqrt{|t + 2|} + C \right) + 7$$

Einsetzen der Anfangsbedingung $x(-1) = 7$ liefert

$$\tan C = 0 \Leftrightarrow C = k\pi$$

mit $k \in \mathbb{Z}$. Die Funktionswerte sind für alle $k \in \mathbb{Z}$ identisch. Wähle also $C = 0$. Dann lautet die eindeutig bestimmte Lösung des Anfangswertproblems

$$x(t) = 2(t + 2) \tan \left(\log \sqrt{t + 2} \right) + 7$$

auf dem (maximalen) Definitionsintervall $(e^{-\pi} - 2, e^{\pi} - 2)$ um $t = -1$.

10 Die Differentialgleichung

$$\dot{x} = \frac{3t^2}{x - t^2 + 1} + 2t$$

lässt sich mit der Substitution $u := x - t^2 + 1$ in die Differentialgleichung

$$\frac{du}{dt} = \frac{3t^2}{u}$$

mit getrennten Variablen überführen. Deren Lösungen ergeben sich aus

$$\int u \, du = \int 3t^2 \, dt \Leftrightarrow \frac{u^2}{2} = t^3 + \tilde{C}$$

wegen $u > 0$ als

$$u(t) = \sqrt{2t^3 + C}$$

und nach Rücksubstitution

$$x(t) = \sqrt{2t^3 + C} + t^2 - 1$$

mit $C \in \mathbb{R}$ für $t > \sqrt[3]{-\frac{C}{2}}$.

Bemerkung: Ω ist eine Fläche, die von der Parabel $t \mapsto t^2 - 1$ berandet wird. Die Graphen der Lösungen der Differentialgleichung laufen in Ω „von Rand zu Rand“: es gilt $x(t) \rightarrow t^2 - 1$ für $t \rightarrow \sqrt[3]{-\frac{C}{2}}$ und $x(t) \rightarrow \infty$ für $t \rightarrow \infty$.

11 Für $n \in \mathbb{N}$ seien

$$x_1^{(n)} := \sum_{k=1}^n \frac{1}{k}, \quad x_2^{(n)} := \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} + \frac{1}{2n+2}, \quad x_3^{(n)} := \sum_{k=1}^{n+1} \frac{1}{k}$$

und $I^{(n)} := [x_1^{(n)}, x_3^{(n)})$. Definiere die Funktion $Z^{(n)} : [1, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ durch

$$Z^{(n)}(x) := 1 - (2n+2) \left| x - x_2^{(n)} \right| \cdot 1_{I^{(n)}}(x)$$

für $x \in [1, \infty)$ und

$$Z := \sum_{k=1}^{\infty} Z^{(k)}.$$

Z ist nach Konstruktion beschränkt und wegen

$$\lim_{x \rightarrow x_3^{(n)}-} Z(x) = 0 = Z(x_3^{(n)})$$

stetig. Z ist auch lokal Lipschitz-stetig, denn für $x, y \in I^{(n)}$ gilt

$$|Z(x) - Z(y)| \leq \frac{1}{2n+2} |x - y|$$

und sogar Gleichheit, falls $x, y \in [x_1^{(n)}, x_2^{(n)}]$ oder $x, y \in [x_2^{(n)}, x_3^{(n)})$ ist. Die Ungleichung ist offensichtlich auch für $x, y \in [1, x_3^{(n)})$ erfüllt.

Z ist nicht global Lipschitz-stetig, denn wegen der erwähnten Gleichheit auf bestimmten Intervallen müsste eine Lipschitz-Konstante $L > 0$, für die

$$|Z(x) - Z(y)| \leq L \cdot |x - y|$$

für alle $x \in [1, \infty)$ richtig ist,

$$L \leq \frac{1}{2n + 2}$$

für alle $n \in \mathbb{N}$ erfüllen, was nicht möglich ist.

Abrunden der Ecken in der angegebenen Konstruktion liefert ein differenzierbares Beispiel. Es lassen sich aber auch explizite differenzierbare Funktionen mit den geforderten Eigenschaften finden, zum Beispiel $\sin(e^x)$. Auch die Funktion $\sin(x^2)$ ist ein Beispiel. Sie taucht in Aufgabe 13 wieder auf!

- 12 a)** Definiere $w(x, y) := (x^2y, -2y^2)^T$. Dann ist w orthogonal zu v , und falls ein Potential zu w existiert, so ist dieses ein erstes Integral des Systems $(\dot{x}, \dot{y})^T = v(x, y)$. Wegen

$$\partial_y w_1(x, y) = x^2 \neq 0 = \partial_x w_2(x, y)$$

(für $x \neq 0$) ist w nicht wirbelfrei und besitzt daher kein Potential. Versuche daher, einen Eulerschen Multiplikator h zu bestimmen, so dass $h \cdot w$ wirbelfrei ist.

1. Versuch: $h = h(x)$

Es ist

$$\partial_y(h(x)w_1(x, y)) = \partial_y(x^2yh(x)) = x^2h(x)$$

und

$$\partial_x(h(x)w_2(x, y)) = \partial_x(-2y^2h(x)) = -2y^2h'(x).$$

Dann liefert

$$\partial_y(h(x)w_1(x, y)) = \partial_x(h(x)w_2(x, y)) \Leftrightarrow x^2h(x) = -2y^2h'(x)$$

keine Differentialgleichung, die nur von x abhängt.

2. Versuch: $h = h(y)$

Es ist

$$\partial_y(h(y)w_1(x, y)) = \partial_y(x^2yh(y)) = x^2(h(y) + yh'(y))$$

und

$$\partial_x(h(y)w_2(x, y)) = \partial_x(-2y^2h(y)) = 0.$$

Dann ist die Differentialgleichung

$$\begin{aligned} \partial_y(h(y)w_1(x, y)) = \partial_x(h(y)w_2(x, y)) &\Leftrightarrow x^2(h(y) + yh'(y)) = 0 \\ &\Leftrightarrow h(y) + yh'(y) = 0 \\ &\Leftrightarrow h'(y) = -\frac{1}{y}h(y) \end{aligned}$$

eine homogene lineare Differentialgleichung erster Ordnung in y . Diese hat die Lösung $h(y) = \frac{1}{y}$.

Definiere also $\tilde{w} := h \cdot w$. Dann ist \tilde{w} wirbelfrei und besitzt somit ein Potential g auf \mathbb{R}^2 . Wegen $\partial_x g = \tilde{w}_1$ ist

$$g(x, y) = \int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + C(y),$$

und mit $\partial_y g = \tilde{w}_2$ folgt daraus

$$C'(y) = -2y, \text{ d.h. } C(y) = -y^2$$

liefert ein Potential

$$g(x, y) = \frac{x^3}{3} - y^2$$

von \tilde{w} . Die Lösungen des Differentialgleichungssystems $(\dot{x}, \dot{y})^T = v(x, y)$ erfüllen $g(x, y) = C$ mit $C \in \mathbb{R}$.

Bemerkung: Ein Potential g lässt sich hier auch problemlos mit der Formel

$$g(x, y) = \int_0^1 \langle \tilde{w}(tx, ty), (x, y)^T \rangle dt$$

(siehe Beweis von Satz 53.11, Analysis III) berechnen. Der gewählte Lösungsweg führt manchmal auch zum Erfolg, wenn das Integral der obigen Formel nicht ausgerechnet werden kann.

- b)** Definiere $w(x, y) := (-x^3 - xy^2, x^2y + y^3)^T$. Dann ist w orthogonal zu v , und falls ein Potential zu w existiert, so ist dieses ein erstes Integral des Systems $(\dot{x}, \dot{y})^T = v(x, y)$. Wegen

$$\partial_y w_1(x, y) = -2xy \neq 2xy = \partial_x w_2(x, y)$$

(für $x, y \neq 0$) ist w nicht wirbelfrei und besitzt daher kein Potential. Bestimme einen Eulerschen Multiplikator $h = h(x^2 + y^2)$, so dass $h \cdot w$ wirbelfrei ist. Es gilt

$$\begin{aligned} \partial_y(h(x^2 + y^2)w_1(x, y)) &= \partial_y((-x^3 - xy^2)h(x^2 + y^2)) \\ &= -2yh(x^2 + y^2) + (-x^3 - xy^2) \cdot 2yh'(x^2 + y^2) \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} \partial_x(h(x^2 + y^2)w_2(x, y)) &= \partial_x((x^2y + y^3)h(x^2 + y^2)) \\ &= 2xyh(x^2 + y^2) + (x^2y + y^3) \cdot 2xh'(x^2 + y^2). \end{aligned}$$

Gleichsetzen der beiden Ableitungen führt auf

$$4xy(x^2 + y^2)h'(x^2 + y^2) = -4xyh(x^2 + y^2) \Leftrightarrow h'(x^2 + y^2) = -\frac{1}{x^2 + y^2} h(x^2 + y^2)$$

(für $xy \neq 0$) und somit auf die homogene lineare Differentialgleichung

$$h'(t) = -\frac{1}{t} h(t)$$

in $t = x^2 + y^2$. Diese hat die Lösung $h(t) = \frac{1}{t}$, also $h(x^2 + y^2) = \frac{1}{x^2 + y^2}$. Definiere also $\tilde{w} := h \cdot w$. Dann ist \tilde{w} wirbelfrei und besitzt somit ein Potential g auf \mathbb{R}^2 . Wegen $\partial_x g = \tilde{w}_1$ ist

$$g(x, y) = \int (-x) dx = -\frac{x^2}{2} + C(y),$$

und mit $\partial_y g = \tilde{w}_2$ folgt daraus

$$C'(y) = y, \text{ d.h. } C(y) = \frac{y^2}{2}$$

liefert ein Potential

$$g(x, y) = \frac{y^2 - x^2}{2}$$

von \tilde{w} . Die Lösungen des Differentialgleichungssystems $(\dot{x}, \dot{y})^T = v(x, y)$ erfüllen $g(x, y) = C$ mit $C \in \mathbb{R}$.

sawo